

## PROBLEMAS PARA PREPARAR UNA OLIMPIADA DE FÍSICA

### MECÁNICA III

**18.-Encontrar la velocidad con que cambia el periodo  $T$  de la Tierra alrededor del Sol debido a la pérdida de masa del astro cuya potencia radiada es  $P = 3,90 \cdot 10^{26}$  J. Se supone que la órbita de la Tierra no cambia.**

**Datos : Masa del Sol =  $2 \cdot 10^{30}$  kg, velocidad de la luz  $c = 3 \cdot 10^8$  m/s**

Admitimos que la órbita terrestre es una circunferencia de radio  $d$ . La fuerza centrípeta que necesita la Tierra para girar alrededor del Sol es precisamente la fuerza de atracción gravitatoria entre ambos cuerpos celestes

$$\frac{GM_s * M_T}{d^2} = \frac{M_T v^2}{d} \Rightarrow \sqrt{\frac{GM_s}{d}} = v = \frac{2\pi d}{T} \Rightarrow T = 2\pi \sqrt{\frac{d^3}{GM_s}}$$

La velocidad de cambio de  $T$  con el tiempo vale.

$$\frac{dT}{dt} = 2\pi \sqrt{\frac{d^3}{G}} * \frac{-\frac{1}{M_s^2} \frac{dM_s}{dt}}{2\sqrt{\frac{1}{M_s}}} = \pi \sqrt{\frac{d^3}{GM_s^3}} * \left( -\frac{dM_s}{dt} \right) \quad (1)$$

Para hallar la variación de la masa del Sol con respecto del tiempo tenemos en cuenta la relación de Einstein,  $E = mc^2$ .

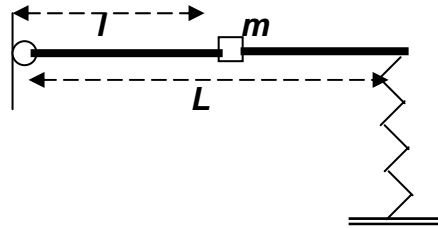
$$P = \frac{dE}{dt} = -\frac{dM_s}{dt} * c^2 \quad (2)$$

El signo menos indica que existe pérdida de masa. Llevamos a la ecuación (1) la (2)

$$\frac{dT}{dt} = \pi \sqrt{\frac{d^3}{GM_s^3}} * \left( -\frac{dM_s}{dt} \right) = \frac{2}{2} \pi \sqrt{\frac{d^3}{GM_s^3}} \frac{P}{c^2} = \frac{T}{2} \frac{P}{M_s c^2}$$

$$\frac{dT}{dt} = \frac{(365 * 86400) * 3,90 \cdot 10^{26}}{2 * 2 \cdot 10^{30} * (3 \cdot 10^8)^2} = 3,4 \cdot 10^{-14} \frac{s}{año}$$

19.- Una barra sin peso de longitud  $L$  tiene un extremo ligado a una articulación ideal y el otro se apoya sobre un muelle cuya constante elástica es  $k$ . Sobre la barra se sitúa una masa puntual  $m$  a una distancia  $l$  de la articulación (ver figura inferior).



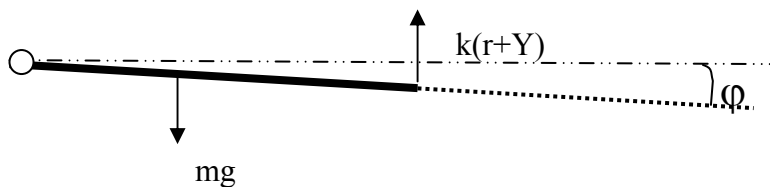
La barra se separa ligeramente de la posición de equilibrio y se deja en libertad. Determinar el periodo de las oscilaciones.

Cuando la barra está sin la masa  $m$ , el muelle tiene su longitud natural. Al colocar sobre ella la masa  $m$  el muelle se encoge una distancia  $r$  y en el equilibrio se cumple que los momentos de las fuerzas respecto de la articulación son iguales:

$$mg \cdot l = kr \cdot L \quad \Rightarrow \quad r = \frac{mgl}{kL}$$

Si ahora separamos la masa  $m$  una distancia de la anterior posición de equilibrio el sistema oscila. Cuando el muelle ocupa la posición  $r + Y$ , el momento de la fuerza elástica tiende a llevar a la barra a su posición de equilibrio.

El momento de la fuerza peso es de signo contrario al momento de la fuerza elástica



$$k(r + Y) \cdot L - mgl = I\alpha \quad ; \quad k\left(\frac{mgl}{kL} + Y\right) \cdot L - mgl = ml^2\alpha \quad \Rightarrow \quad kLY = ml^2\alpha \quad (1)$$

Para una desviación  $Y$  del muelle la masa  $m$  se desvía proporcionalmente a la distancia a la articulación

$$\frac{x}{l} = \frac{Y}{L} \quad \Rightarrow \quad Y = \frac{xL}{l} \quad (2)$$

Llevando (2) a (1) y teniendo en cuenta que el valor del arco es igual al del ángulo (en radianes) por el radio, resulta:

$$kL \frac{xL}{l} = ml^2\alpha \quad \Rightarrow \quad k \frac{L^2}{l} \varphi = ml^2\alpha \quad \Rightarrow \quad k \frac{L^2}{ml^2} \varphi = \alpha \quad \Rightarrow \quad K_1 \varphi = \alpha$$

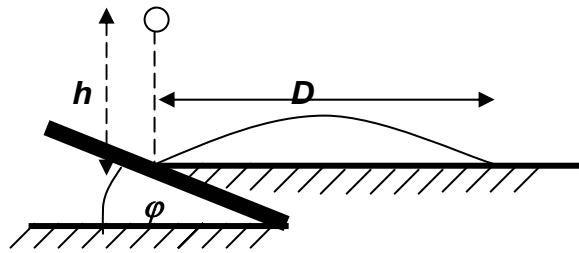
Encontramos que la aceleración angular es directamente proporcional al ángulo girado, en consecuencia si el momento de las fuerzas es proporcional al ángulo resulta

$$M = K_2 \varphi = I\alpha \quad \Rightarrow \quad \frac{K_2}{I} \varphi = \alpha \quad \Rightarrow \quad K_1 = \frac{K_2}{I}$$

El periodo vale:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{K_2}} = 2\pi \sqrt{\frac{I}{K_1 I}} = 2\pi \sqrt{\frac{1}{\frac{kL^2}{ml_2}}} = 2\pi \frac{1}{L} \sqrt{\frac{m}{k}}$$

**20.- Desde una altura  $h$  se deja caer una esfera sobre una plancha firmemente sujeta al suelo que forma un ángulo  $\varphi$  con la horizontal. La esfera rebota y choca contra el suelo a una distancia  $D$  del impacto inicial.**



**Determinar el valor del ángulo  $\varphi$  para el que la distancia  $D$  es la máxima posible. Se supone que el choque es completamente elástico ( $e = 1$ )**

Consideremos unos ejes coordenados  $u, w$ , como indica la figura 1

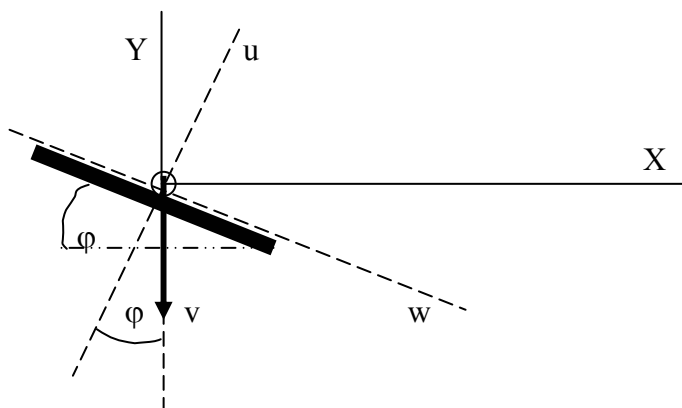


Fig.1

La velocidad  $v$  de la esfera al chocar contra la plancha vale  $v = \sqrt{2gh}$ . Las componentes de la velocidad después del choque medidas sobre el sistema de coordenadas  $u, w$  valen

$$v_u = v \cos \varphi \quad ; \quad v_w = v \sin \varphi$$

Por ser el choque elástico la componente de  $v$  sobre  $u$  es igual a la componente de llegada sobre ese eje cambiada de signo y la  $w$  es la misma ya que sobre ese eje no hay interacción entre la plancha y la esfera. Para calcular el valor de  $D$  tomamos otros ejes de referencia,  $XY$  tal como indica la figura 1. Las componentes de la velocidad sobre esos nuevos ejes son:

$$v_x = v_u \sin \varphi + v_w \cos \varphi = \sqrt{2gh} \sin \varphi \cos \varphi + \sqrt{2gh} \sin \varphi \cos \varphi = \sqrt{2gh} \sin 2\varphi$$

$$v_y = v_u \cos \varphi - v_w \sin \varphi = \sqrt{2gh} \cos^2 \varphi - \sqrt{2gh} \sin^2 \varphi = \sqrt{2gh} \cos 2\varphi$$

Las coordenadas de posición de la esfera respecto de los ejes  $XY$  son:

$$x = \sqrt{2gh} \sin 2\varphi t \quad ; \quad y = \sqrt{2gh} \cos 2\varphi t - \frac{1}{2} g t^2$$

Cuando la coordenada  $y = 0$  la  $x = D$

$$t = \frac{2\sqrt{2gh} \cos 2\varphi}{g} \Rightarrow x = D = \sqrt{2gh} \sin 2\varphi * \frac{2\sqrt{2gh}}{g} \cos 2\varphi = 2h \sin 4\varphi$$

Como queremos que  $d$  sea un máximo derivamos la función anterior respecto de  $\varphi$  e igualamos a cero.

$$\frac{dD}{d\varphi} = 2h \cos 4\varphi * 4 = 0 \Rightarrow \cos 4\varphi = 0 \Rightarrow \varphi = 22,5^\circ \quad ; \quad D = 2h$$

**21.- Una barra de longitud  $L$  se encuentra apoyada en el suelo y sobre una pared vertical. Si comienza a deslizarse apoyándose en la pared vertical con una velocidad constante  $v_y$ , determinar cuál es la velocidad del otro extremo de la barra**

Cualquiera que sea la posición de la barra se cumple que

$$x^2 + y^2 = L^2 \quad (1)$$

Por otra parte las velocidades cumplen las relaciones  $v_x = \frac{dx}{dt}$  ;  $v_y = \frac{dy}{dt}$

Si diferenciamos la expresión (1) resulta:

$$2x dx + 2y dy = 0$$

que llevada a las expresiones de la velocidad

$$v_x = \frac{dx}{dt} = \frac{y}{x} \frac{dy}{dt} = \frac{y}{\sqrt{L^2 - y^2}} * v_y$$

A medida que  $y$  tiende a cero la velocidad de  $x$  también lo hace.

**22.- Una cuña C en forma de plano inclinado  $30^\circ$  tiene una masa de  $m_C=30$  kg. Sobre ella descansa una masa A de  $m_A=12$  kg. Si no existen rozamientos determinar la aceleración de la cuña respecto del suelo y la aceleración relativa de la masa respecto de la cuña.**

Analizamos el movimiento de la masa desde un sistema ligado a la cuña que al no ser inercial nos obliga a introducir una fuerza de inercia.

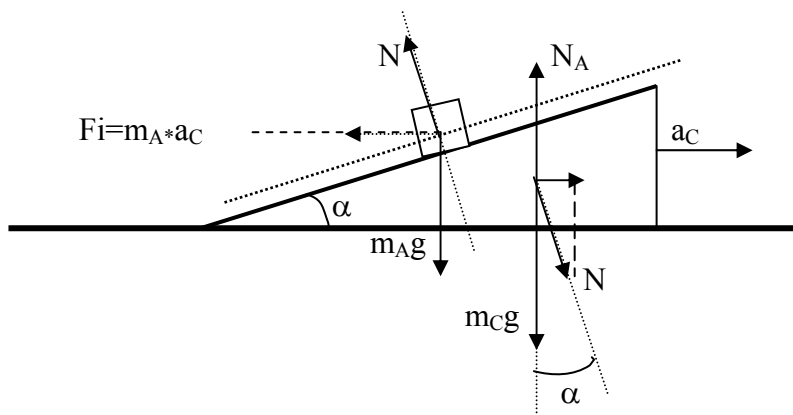


Fig.1

En la figura 1 están representadas las fuerzas que actúan sobre la masa A y sobre la cuña. En esta última N representa la reacción de la N que actúa sobre la masa A.

Para la masa A y el eje paralelo al plano inclinado tenemos:

$$m_A g \cdot \operatorname{sen} \alpha + m_A \cdot a_C \cos \alpha = m_A \cdot a_{A/C} \quad (1)$$

en esta expresión  $a_{A/C}$ , representa la aceleración relativa de la masa A respecto de la cuña C.

Para la masa A respecto el eje perpendicular al plano inclinado

$$N + m_A \cdot a_C \operatorname{sen} \alpha = m_A g \cos \alpha \quad (2)$$

Para la cuña C tenemos que su aceleración respecto del suelo es provocada por la componente horizontal de N

$$N \operatorname{sen} \alpha = m_C \cdot a_C \quad (3)$$

Despejamos N de la ecuación (2) y sustituimos en la (3)

$$a_C = \frac{m_A g \cos \alpha \operatorname{sen} \alpha}{m_C + m_A \operatorname{sen}^2 \alpha} = \frac{12 \cdot 9,8 \cdot \cos 30 \cdot \operatorname{sen} 30}{30 + 12 \operatorname{sen}^2 30} = 1,54 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

De la ecuación (1)

$$a_{A/C} = g \cdot \operatorname{sen} \alpha + a_C \cos \alpha = 9,8 \cdot \operatorname{sen} 30 + 1,54 \cdot \cos 30 = 6,23 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

Este problema también se puede resolver utilizando un sistema de referencia inercial ligado al suelo, con lo que no es preciso introducir fuerzas de inercia. En la figura 2 están representados las aceleraciones de la masa y de la cuña respecto del suelo y en la figura 1 están las fuerzas reales.

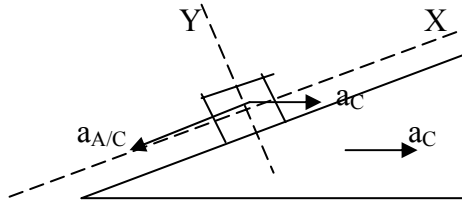


Fig. 2

Aplicamos la ley de Newton a la masa A y a la cuña C.

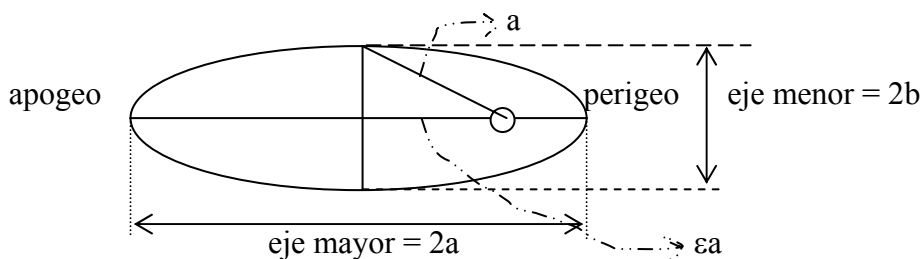
$$\text{eje X: } m_A g \operatorname{sen} \alpha = m_A a_{A/C} - m_A a_C \cos \alpha ; \text{ eje Y: } N - m_A g \cos \alpha = -m_A a_C \operatorname{sen} \alpha$$

$$N \operatorname{sen} \alpha = m_C a_C$$

Estas ecuaciones coinciden con las anteriores.

**23.- Un satélite de masa  $m$  describe una órbita elíptica alrededor de la Tierra. La mínima distancia del satélite al centro de la Tierra (perigeo) vale  $R_0$  y la velocidad es  $v_0$ . La longitud del eje mayor de la órbita es  $4R_0$ . Calcular a) la velocidad del satélite cuando se encuentre a la máxima distancia del centro de la Tierra (apogeo) en función de  $G$ ,  $M$  (masa de la Tierra) y  $R_0$  b) la longitud del eje menor de la órbita y el periodo del satélite en función de  $v_0$  y  $R_0$ . La energía del satélite en la órbita vale  $E = -\frac{GMm}{2a}$ , siendo  $2a$  la longitud del semieje mayor.**

Antes de resolver el problema recordemos algunas propiedades geométricas de la elipse



$\epsilon$  es la excentricidad de la elipse  $2a = 4R_0$

Fig.1

En nuestro problema la distancia del centro de la Tierra al satélite en el perigeo es  $R_0$ . La distancia del centro de la Tierra al satélite cuando está en el apogeo vale  $2a - R_0 = 3R_0$

a) El satélite está sometido a una fuerza central que pasa permanentemente por la Tierra, esto lleva aparejado la conservación del momento angular, por tanto, la velocidad  $v$  en el apogeo es :

$$mv_0 R_0 = mv 3R_0 \Rightarrow v = \frac{v_0}{3}$$

En el perigeo la energía del satélite es cinética y potencial, por tanto, se cumple

$$\frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{GMm}{R_0} = -\frac{GMm}{2a} \Rightarrow \frac{1}{2} v_0^2 = GM \left( \frac{1}{R_0} - \frac{1}{4R_0} \right) \Rightarrow v_0 = \sqrt{\frac{3GM}{2R_0}} \quad (1)$$

El valor de la velocidad en el apogeo

$$v = \frac{v_0}{3} = \frac{1}{3} \sqrt{\frac{3GM}{2R_0}} = \sqrt{\frac{GM}{6R_0}}$$

b) De la figura 1 se deduce:  $2\varepsilon a + 2R_0 = 4R_0 \Rightarrow \varepsilon = \frac{2R_0}{2a} = \frac{1}{2}$

$$b^2 = a^2 + a^2\varepsilon^2 = a^2 \left(1 + \frac{1}{4}\right) = \frac{3}{4}a^2 \Rightarrow b = \frac{\sqrt{3}}{2}2R_0$$

La longitud del eje menor de la elipse es:  $l = 2b = 2\sqrt{3}R_0$

Para calcular el periodo del planeta recurrimos a la tercera ley de Kepler

$$\frac{T^2}{a^3} = \text{Cte}$$

Para calcular el valor de la constante imaginemos que la órbita es circular y de periodo  $T$ , igualamos la fuerza de atracción gravitatoria con la fuerza centrípeta

$$G \frac{Mm}{R^2} = \frac{mv^2}{R} = \frac{m \left( \frac{2\pi R}{T} \right)^2}{R} \Rightarrow \frac{T^2}{R^3} = \frac{4\pi^2}{GM} = \text{Cte}$$

El valor de  $GM$  lo sacamos de la ecuación (1)

$$\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{GM} = \frac{4\pi^2 * 3}{2v_0^2 R_0} \Rightarrow \frac{T^2}{8R_0^2} = \frac{4\pi^2 * 3}{2v_0^2 R_0} \Rightarrow T = 4\sqrt{3}\pi \frac{R_0}{v_0}$$

**24.- Desde un punto P de la superficie terrestre de latitud  $\lambda = 60^\circ$  se lanza un proyectil paralelo a la superficie terrestre y apuntando hacia el este. El proyectil describe una órbita elíptica con un foco en la Tierra. Calcular la velocidad respecto del punto P de lanzamiento para que el proyectil coincida de nuevo con el punto P en el tiempo más corto posible. Se considera que no hay rozamientos y que el centro de la Tierra es un sistema inercial. La energía de una órbita elíptica es:  $E = -G \frac{Mm}{2a}$ , siendo  $M$  la masa de la Tierra y  $a$ , el eje mayor de la elipse.**

**Datos :  $G = 6,67 \cdot 10^{-11} \text{ Nm}^2/\text{kg}^2$ ; Masa de la Tierra.  $M = 5,98 \cdot 10^{24} \text{ kg}$**

**Radio de la Tierra  $6,36 \cdot 10^6 \text{ m}$ ; Periodo de rotación terrestre  $T_T = 8,64 \cdot 10^4 \text{ s}$**

Una vez lanzado el proyectil este describe una órbita elíptica empleando un tiempo  $T$ . Para que el proyectil coincida de nuevo con el punto de salida P, la Tierra ha tenido que dar una vuelta completa, y en ello emplea un tiempo  $T_T$ . En este tiempo el proyectil ha podido dar varias vueltas en su órbita empleando en cada vuelta un tiempo  $T$ . Entre el periodo  $T$  y el periodo  $T_T$  existe una relación. Si el proyectil da una vuelta mientras que la Tierra gira  $360^\circ$ , entonces  $T = T_T$ , si el proyectil da dos vueltas:  $T = T_T/2$ , si da tres vueltas  $T = T_T/3$ , en general

$$T = \frac{T_T}{n}, \text{ siendo } n \text{ un número entero. (1)}$$

Designamos con  $V$  la velocidad de salida del proyectil respecto del centro de la Tierra. Se cumple para la energía que Energía cinética + Energía potencial = Energía en la órbita elíptica

$$\frac{1}{2}mV^2 - \frac{GMm}{R} = -\frac{GMm}{2a} \Rightarrow V^2 = GM\left(\frac{2}{R} - \frac{1}{a}\right)$$

Si aplicamos la tercera ley de Kepler

$$\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{GM} \Rightarrow a = \sqrt[3]{\frac{GMT^2}{4\pi^2}}$$

$$V^2 = \frac{2GM}{R} - \frac{\sqrt[3]{4\pi^2 GM}}{\sqrt[3]{GM} T^{\frac{2}{3}}} = \frac{2GM}{R} - \frac{\sqrt[3]{4\pi^2 GM}}{\sqrt[3]{GM} * T_T^{\frac{2}{3}}} n^{\frac{2}{3}}$$

$$V = \sqrt{1,254 \cdot 10^8 - 0,0944 \cdot 10^8 \cdot n^{\frac{2}{3}}} \quad (2)$$

Teniendo en cuenta que la órbita es elíptica se ha de cumplir que  $a > R$ , esto equivale a que el periodo  $T$  es superior a  $T_C$ , que es el periodo si la órbita fuese circular alrededor de la Tierra, o también a que la velocidad  $V > V_C$

$$\frac{T_C^2}{R^3} = \frac{4\pi^2}{GM} \Rightarrow T_C = \sqrt{\frac{4\pi^2 R^3}{GM}} = \sqrt{\frac{4\pi^2 * (6,36 \cdot 10^6)^3}{6,67 \cdot 10^{-11} * 5,98 \cdot 10^{24}}} = 5046 \text{ s}$$

$$V_C = \frac{2\pi R}{5046} = \frac{2\pi * 6,36 \cdot 10^6}{5046} = 7919 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Si en la ecuación (2) damos valores enteros a  $n$  encontramos que

Para  $n = 16$ ,  $V = 8091 \text{ m/s}$ ; para  $n = 17$ ,  $V = 7937 \text{ m/s}$ ; para  $n = 18$ ,  $V = 7782 \text{ m/s}$

El valor más pequeño de  $V$  que cumple con la condición de ser mayor que  $7919 \text{ m/s}$  se da cuando  $n = 17$ .

$V$  es la velocidad de salida del proyectil respecto del centro de la Tierra, esta velocidad es la suma de dos velocidades, la velocidad  $v$  del proyectil respecto del punto  $P$  más la velocidad lineal del punto  $P$  debido a la rotación de la Tierra sobre su eje. Si miramos la Tierra desde el Polo Norte ésta gira en sentido contrario a las agujas de un reloj.

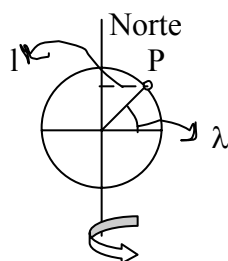


Fig. 1



Este movimiento visto desde el punto P es un giro de oeste a este de la Tierra (fig. 1) por esa razón se suman las velocidades

$$V = v + \omega l \Rightarrow v = V - \omega R \cos \lambda$$

Siendo R el radio de la Tierra,  $\omega$  su velocidad angular y  $\lambda$  la latitud

$$v = 7,9 \cdot 10^3 - \frac{2\pi}{24 \cdot 3600} * 6,36 \cdot 10^6 * \cos 60 = 7,7 \frac{\text{km}}{\text{s}}$$

**25.- Un satélite describe una órbita circular de radio  $r_0$ . En un determinado momento los cohetes auxiliares del satélite aumentan repentinamente su energía cinética en un cincuenta por ciento. Calcular la máxima distancia que alcanza el satélite respecto del centro de la Tierra. Dato: Energía de una órbita elíptica  $E = \frac{-GMm}{2a}$**

Cuando un satélite gira en una órbita circular en torno a la Tierra, se cumple que la fuerza de atracción gravitatoria entre Tierra y satélite es, precisamente, la fuerza centrípeta que éste necesita para girar.

$$G \frac{Mm}{r_0^2} = \frac{mv^2}{r_0} \Rightarrow v^2 = G \frac{M}{r_0}$$

La nueva energía cinética del satélite después de actuar los cohetes es:

$$E_c = \frac{1}{2} mv^2 + 0,5 \left( \frac{1}{2} mv^2 \right) = \frac{1,5}{2} m \frac{GM}{r_0}$$

Las trayectorias seguidas por el satélite antes y después de actuar los cohetes están reflejadas en la figura 1.

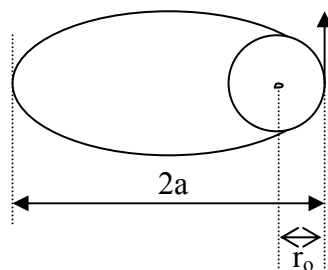


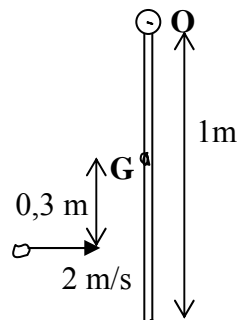
Fig.1

En el perigeo, la posición más cercana del satélite a la Tierra, se cumple que la suma de la energía cinética y potencial del satélite es igual a la energía total en la órbita

$$\frac{1,5}{2} m \frac{GM}{r_0} - G \frac{Mm}{r_0} = -G \frac{Mm}{2a} \quad \Rightarrow \quad \frac{0,5}{2r_0} = \frac{1}{2a} \quad \Rightarrow \quad a = 2r_0$$

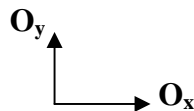
De la figura 1 se deduce que el apogeo del satélite, máxima distancia al centro de la Tierra, vale  $3 r_0$ .

**26.- Una varilla uniforme de masa  $M = 4 \text{ kg}$  y longitud  $L = 1,0 \text{ m}$  está pivotada en su extremo superior  $O$ . Una masa  $m = 0,2 \text{ kg}$ , considerada como puntual, con velocidad horizontal de  $2 \text{ m/s}$ , golpea a la varilla en un lugar que dista  $0,3 \text{ m}$  del centro de masas de la misma y allí se incrusta en la varilla, tal como indica la figura inferior**



**a) Determinar la velocidad del centro de masas y la velocidad angular de la varilla después del impacto b) Calcular la fuerza de reacción en el pivote  $O$  si el choque duró  $6 \text{ ms}$  c) Determinar en qué lugar debe impactar la bola para que la reacción en el pivote fuese nula.**

En el extremo de la varilla  $O$  aparece una fuerza de impacto cuyas componentes son  $O_x$  y  $O_y$  sobre unos ejes coordenados cartesianos



Se admite que durante el impacto la varilla no se mueve debido a que el tiempo del proceso es muy pequeño. Como consecuencia del mencionado impacto el centro de masa de la varilla adquiere una velocidad  $v_G$  y una rotación alrededor de  $O$ .

Podemos aplicar los teoremas de conservación de la cantidad de movimiento lineal

$$mv = Mv_G + m(v_G + \omega x) + \Delta p \quad \Rightarrow \quad 0,2 * 2 = 4v_G + 0,2(v_G + \omega * 0,3) + \Delta p \quad (1)$$

$\Delta p$  representa el momento lineal de la fuerza impulsiva horizontal en  $O$  y vale  $O_x * \Delta t$

Al no existir momento lineal sobre el eje  $Y$  resulta que  $O_y = 0$

Aplicamos el teorema de la conservación del momento angular

$$mvx - \Delta p * \frac{L}{2} = m(v_G + \omega x)x + I\omega \Rightarrow 0,2 * 2 * 0,3 - \Delta p * 0,5 = 0,2(v_G + \omega * 0,3) * 0,3 + I\omega$$

El momento de inercia de la varilla respecto de su centro de masa vale

$$I = \frac{1}{12} ML^2 = \frac{1}{12} * 4 * 1^2 = \frac{1}{3} \text{ kg.m}^2$$

Sustituyendo en la ecuación inmediata anterior

$$0,12 - \Delta p * 0,5 = 0,2v_G + 0,018\omega + \frac{1}{3}\omega \quad (2)$$

Tenemos dos ecuaciones (1) y (2) y tres incógnitas. La tercera ecuación la obtenemos porque el punto O no tiene velocidad

$$v_O = v_G - \omega \frac{L}{2} = 0 \quad \Rightarrow \quad v_G = 0,25\omega \quad (3)$$

resolviendo el sistema formado por las ecuaciones (1) , (2) y (3) resulta:

$$\omega = 0,52 \text{ rad/s} , \text{ La barra gira en sentido antihorario; } v_G = 0,13 \text{ m/s}$$

$$\Delta p = -0,18 \text{ kg.m.s}^{-1}$$

El signo menos indica que  $O_x$  está dirigido hacia la izquierda y el valor de la fuerza es :

$$O_x = \frac{0,18}{6 \cdot 10^{-3}} = 30 \text{ N}$$

El planteamiento de las ecuaciones es el mismo salvo que ahora la incógnita h, es la distancia desde el impacto al centro de masas de la varilla

$$mv = Mv_G + m(v_G + \omega h) + \Delta p$$

$$mvh - \Delta p * \frac{L}{2} = m(v_G + \omega h)h + I\omega$$

$$\Delta p = 0$$

Multiplicamos la primera ecuación por h y le restamos la segunda

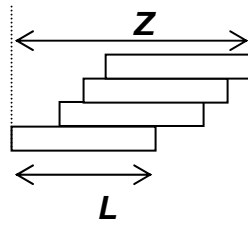
$$0 = Mv_G h - I\omega = M v_G h = \frac{1}{12} ML^2 \omega \quad \Rightarrow \quad v_G = \frac{L^2 \omega}{12h} \quad (4)$$

$$\text{Como el punto O no tiene velocidad } v_O = v_G - \omega \frac{L}{2} = 0 \quad \Rightarrow \quad v_G = \omega \frac{L}{2} \quad (5)$$

$$\text{De (4) y (5)} \quad \omega \frac{L}{2} = \frac{L^2 \omega}{12h} \quad \Rightarrow \quad h = \frac{L}{6}$$

$$\text{La distancia al punto O es: } H = \frac{L}{6} + \frac{L}{2} = \frac{2L}{3}$$

27.- Se dispone de ladrillos en forma de paralelepípedo de longitud mayor  $L$ . Se colocan cuatro de ellos como indica la figura inferior



Calcular la máxima distancia, medida en horizontal, entre cada ladrillo y el que tiene debajo para que el sistema permanezca en equilibrio. Si en las condiciones anteriores se colocasen 10 ladrillos ¿cuál sería la distancia  $Z$  entre el inferior y el superior?

Si colocásemos solamente dos ladrillos el superior podría estar separado del inferior una distancia como máximo de  $L/2$ , que es justamente el límite para que el centro de masas

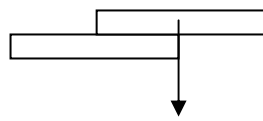


Fig 1

del ladrillo superior pasase por la base de sustentación del inferior (figura 1)

Si colocásemos tres ladrillos el superior podría estar como máximo a  $L/2$  respecto del que tiene debajo, además el centro de masas de los dos ladrillos superiores tiene que pasar por la base de sustentación del inferior ( fig. 2)

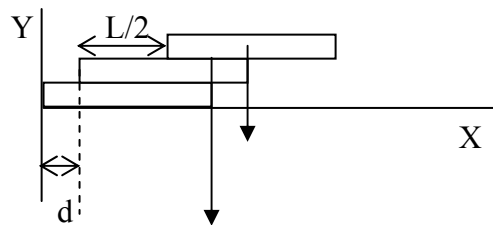
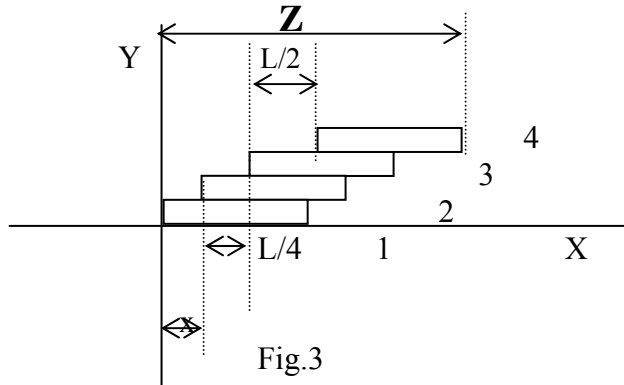


Fig.2

Respecto al sistema de referencia señalado en la figura 2 , el centro de gravedad del ladrillo superior tiene una abscisa  $L+d$ , el situado en el centro tiene una abscisa  $L/2+d$ . El centro de masas de estos dos ladrillos tiene de abscisa

$$x_{CM} = L = \frac{mg(L+d) + mg\left(\frac{L}{2} + d\right)}{2mg} \Rightarrow 2L = \frac{3}{2}L + 2d \Rightarrow d = \frac{L}{4}$$

Si colocásemos cuatro ladrillos el superior (número 4) dista sobre el que tiene debajo (número 3)  $L/2$ . El número (3) sobre el que tiene debajo (número 2) dista  $L/4$ , ya que el centro de masas de 4 y 3 ha de pasar por la base de sustentación de (2) ver figura (2). El número (2) dista  $x$  respecto del inferior o base



El centro de masas de los ladrillos 4, 3, y 2 tiene de abscisa L

$$x_{CM} = L = \frac{mg\left(L + \frac{L}{4} + x\right) + mg\left(\frac{L}{2} + \frac{L}{4} + d\right) + mg\left(\frac{L}{2} + x\right)}{3mg} \Rightarrow x = \frac{L}{6}$$

El valor de Z en la figura 3 es :  $Z = \frac{L}{2} + \frac{L}{4} + \frac{L}{6} = \frac{L}{2} \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3}\right)$

Si se hubiesen colocado 10 ladrillos en total el valor de Z es:

$$Z = \frac{L}{2} \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \dots + \frac{1}{9}\right) = 1,41 L$$